Особенности наладки систем управления штабелёрами.Особенности наладки систем управления роботизированными тележками.

Необходимость плавного пуска и остановки и аварийной остановки.

Наличие датчиков присутствия .

Наличие грубого позиционирования.

Наличие точного позиционирования

Наличие записи по машруту

Наличие контроля машрута- отсутствие посторонних систем.

Наличие обеспечение дублирующих систем и резервных систем.

Наличие сигнализации

Наличие оповещения и предупреждения.

Контроль перегруза

Контроль скорости и ускорений.

Контроль расчетного времени и действительного.

Архивирование событий.

Наличие алгоритмов сброса аварии .